

... news spring 2016



robotlink® ... building blocks



... for low cost robots ...



robolink® Baukasten ... robolink® "building blocks" ...

robolink® Komponenten
 robolink® components

Für Roboterbauer,
 Maschinenbau, etc.
 Für robot-builder, mecha-
 nical engineers, etc.

Mechanische Roboter-Arme
 Mechanical robot arms

Für Maschinenbauer,
 Automatisierer, etc. For
 mechanical engineers,
 automation industry, etc.

Elektro-mechanische
 Roboter-Arme
 Electro-mechanical robot arms

Für Automatisierer, Inte-
 gratoren, Maschinen-
 bauer, etc. For auto-
 mation industry, inte-
 grators, mechanical
 engineers, etc.

Individuelle Steuerung
 Individual control

Steuerung von Ihnen
 Your control

... günstige Roboter bauen ... for Low-Cost Robotics



Seilantrieb Drehgelenk Wire-driven rotating joint



Seilantrieb Schwenkgelenk Wire-driven pivoting joint

NEW transmissions



Gelenk mit Kunststoff-Schneckengetriebe Direct drive joint with polymer worm gear

NEW!

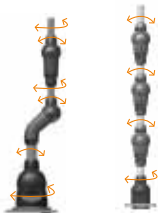


Low-cost-Gelenk mit Kunststoff-Schneckengetriebe Low-cost direct drive joint with polymer worm gear

NEW!



Kunststoff Wellgetriebe Strainwave gear made from polymers



Seilangetriebene Roboterarme Wire driven robot arms



Roboter mit direkt-angetriebenen Kunststoff-Getrieben Robots with direct driven gears made from plastic





mit Seilantrieb ... wire driven ...

NEW!



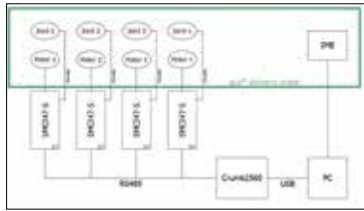
... Direktantrieb ... direct driven ...

NEW!



... verschiedene Verbindungsmodule ... various connector modules ...





Open Source ...
Open Source ...



... Oberfläche von igus® für die Bedienbarkeit individueller Steuerungen
... user interface by igus® for the easy use of individual controls

motion plastics® ... for longer life

roboLink® S – Wellgetriebe-Komponenten

Spielfreie roboLink® Kunststoff-Wellgetriebe.
Neue Getriebegeometrie in Achsrichtung des Motors,
kombinierbar mit den bekannten igus® Schnecken-
getrieben.

roboLink® S – Strain wave components

Strainwave gears made of plastic with low clearance.
New gear geometry in the axial orientation of the mo-
tor, combined with the well-known igus® worm gears.



Kunststoff-Wellgetriebe
Polymer strainwave gear

roboLink® D – Schneckengetriebe, neue Varianten

Robotergetriebe mit Direktantrieb in kompakter Bauform
mit Kunststoff-Schneckengetriebe. Die Gelenke können
entweder mit oder ohne Motor bestellt werden. Aktuell
bieten wir igus® Schrittmotoren als mögliche Antriebe
an. Andere Motoren sollen zukünftig das Spektrum er-
weitern. Es gibt eine Low-cost Variante ohne PRT und
verschiedene Übersetzungen.



**Direkt angetriebene Gelenke mit Kunst-
stoff-Schneckengetriebe** Direct driven joints with
worm gears

roboLink® D – Worm gears, new variants

Robot joints with direct drive – compact with strainwave
gears made from polymers.

The articulated joints can be ordered with or without mo-
tor. We currently offer igus® stepper motors as standard.
Other motors will be available in future. A low-cost-ver-
sion and different transmissions are available.

roboLink® W – bionisch inspirierte Seilantriebe

7 unterschiedliche Gelenktypen, die miteinander
vielfältig kombiniert und verschaltet werden können,
bis hin zu maximal 6 DOF. Mittels Seilen und igus®
Schrittmotoren angetrieben.



**Gelenke mit Seilantrieb ... drehen und schwen-
kend** Wired driven joints ... rotating and pivoting

roboLink® W – bionical inspired wired drives

7 different joint types that can be joined and linked
together in different ways up to 6 DOF. Driven by strand
wires and igus® stepper motors.

... Komponenten ... components



**Direktangetriebene Wellgetriebe-Gelenke ... auch
mit Motor** Direct driven strainwave gear joints ...
also with motor



... auch als reine Getriebeversion
... also available as simple gear version



... Basisgelenk ... Base joint ...

132 €

Gelenk ab 132 EUR bei 1 Stück
Joint from 132 EUR per 1 piece

189,35 €

Gelenk mit Motor ab 189,35 EUR
bei 1 Stück Joint with motor from
189,35 EUR per 1 piece



www.igus.de/roboLinkS
www.igus.eu/roboLinkS



152 €

Gelenk ab 152 EUR bei 1 Stück
Joint from 152 EUR per 1 piece

280,70 €

Gelenk mit Motor ab 280,70 EUR
bei 1 Stück Joint with motor from
280,70 EUR per 1 piece



www.igus.de/roboLinkD
www.igus.eu/roboLinkD



329 €

Gelenk ab 329 EUR bei 1 Stück
Joint from 329 EUR per 1 piece



415,40 €

Antriebsmodul ab 415,40 EUR bei 1 Stück
Drive unit from 415,40 EUR per 1 piece



www.igus.de/roboLinkW
www.igus.eu/roboLinkW

robolink® ... Arme ... robolink® ... joints ...

NEW!



robolink® Q – Arm

für Direktantrieb robolink® S und robolink® D
 Direkt driven robolink® S and robolink® D

- Auch entkoppelte Motoren für bessere Masseverlagerung möglich
 Decoupled motors for better pick and place possible

NEW!



robolink® C – Arm

für Direktantrieb robolink® D
 Direkt driven robolink® S and robolink® D

- Individuelle C-Blechbiegeteile
 Individual C-sheets

2970 €

Beispiel-Konfiguration bei 1 Stück
 Example configuration for 1 piece

NEW!



robolink® R – Arm

Für alle Antriebe (Seil-/Direktantrieb)
 For all drives (wires/direct drive)

- Leicht und Flexibel
 Lightweight and flexible

on request



robolink® P – Arm

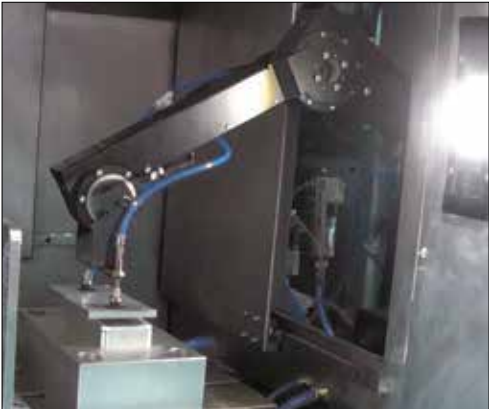
individuelle Arme als formschöne Kunststoff-Roboter-Arme für robolink® D
 Individual plastic robot arms with shapely plastic parts for robolink® D

robolink® ... Übersicht ... robolink® ... overview ...

		Arm-Verbindungssteile Connection Parts		
		C	Q	R
		C-Blech C-Sheet	Quadratische Geometrie Square geometry	Runde Geometrie Round geometry
				
Antrieb / Gelenk Drive / Joint	W	Seil Wire 		 2-6 DOF RL-WR
	D	Direktantrieb Direct drive 	 2-4 DOF RL-DC	 2-6 DOF RL-DQ
	S	Wellgetriebe Strainwave gear 	 2-6 DOF RL-SQ	 2-6 DOF RL-SR

robolink® ... fertige Module

robolink® ... complete modules



Fräsarbeiten mit einem robolink® DC (rechts) Milling work using robolin® DC (right-hand side)

robolink® DC	Small Version (SV)	Big Version (BV)
Gewicht Weight [kg]	9	18
Reichweite Range [mm]	600	750
Traglast Load [g]	1.000	3.000
Präzision Precision [mm]	1	1

2970 €

Modul "SV" ab 2970 EUR bei 1 Stück
Module "SV" from 2970 EUR per 1 piece

3686 €

Modul "BV" ab 3686 EUR bei 1 Stück
Module "BV" from 3686 EUR per 1 piece



Unterstützungssystem mit Mensch-Technik-Schnittstelle für die Produktion des Laboratorium. [Fertigungstechnik (LaFT), Helmut-Schmidt-Universität, Hamburg]
Manual workstation support system with human-machine-interface for the production of the manufacturing technology lab (LaFT) at Helmut-Schmidt-Universität, Hamburg

robolink® WR	
Gewicht Weight [kg]	19
Reichweite Range [mm]	800
Traglast Load [g]	500
Präzision Precision [mm]	2-3

5846,40 €

ab 5846,40 EUR bei 1 Stück
from 5846,40 EUR per 1 piece

robolink® Wellgetriebe ... robolink® strainwave gear ...



robolink® S – spielfreie robolink® Kunststoff-Wellgetriebe

Neue Getriebegeometrie in Achsrichtung des Motors, kombinierbar mit den bekannten igus® Schneckengetrieben.

- Spielarm
- Leicht

Typische Anwendungsbereiche:
Low-cost-Robotik

robolink® S – strainwave gear made of plastic with low clearance

New gear geometry in the axial orientation of the motor, combined with the well-known igus® worm gears.

- Low clearance
- Lightweight

Typical application areas:
Low-cost robotics

Technische Daten Technical data

Art.-Nr. Part No.	Gewicht Weight [g]	Untersetzung Transmission	Wirkungsgrad Efficiency factor
RL-S-17	80	28:1	> 0,2
RL-S-20	270	38:1	>0,2

 Lieferbar Available
auf Anfrage on request

 www.igus.de/robolink
www.igus.eu/robolink

... direkt angetrieben directly driven



robolink® S – direkt angetriebene Wellgetriebe

Wellgetriebe, die mittels igus® Schrittmotoren direkt angetrieben werden.

- Hohe Übersetzungen möglich
- Spielarm

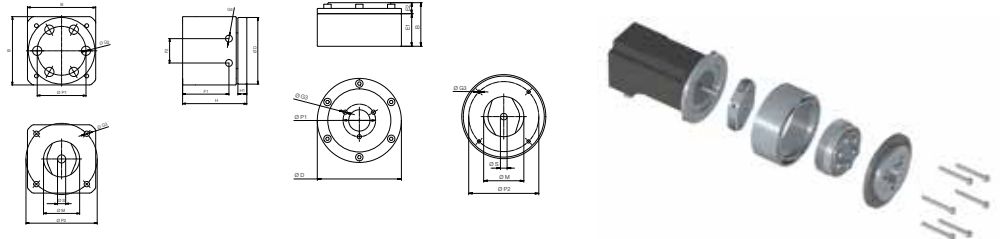
Typische Anwendungsbereiche:
Low-cost-Robotik, robolink® Gelenkbaukasten

robolink® S – direct driven strainwave gear

Strainwave gears, direct driven by igus® stepper motors.

- High transmission ratios possible
- Low clearance

Typical application areas:
Low-cost robotics, robolink® joint construction kit



Abmessungen Dimensions [mm]

Art.-Nr. Part No.	ØD	B	ØM	ØB1	ØB2	ØG2	ØG3	ØP1	ØP2	ØS	ØD	H	H1	F1	F2	ØG4
RL-S-17	41	42	22,2	-	-	M5x5	3,4	30	43,83	5	41	39,5	5,5	28,5	15	M4x4
RL-S-20	80	Ø41,5	38,2	31	10,5	5	M4x5	31	66,67	6,35	-	-	-	-	-	-

 Lieferbar Available
auf Anfrage on request

 www.igus.de/robolink
www.igus.eu/robolink

robolink® SQ & DQ ...



robolink® SQ und DQ mit Schnecken- und Wellgetriebe

Kombination unterschiedlicher Getriebetypen: Schneckengetriebe und neues igus® Wellgetriebe. Damit ist auch der Typ eines 6-Achs-Knickarmroboters konfigurierbar.

- Schlankes Konzept für noch mehr Flexibilität
- Modular
- Flexibel

Typische Anwendungsbereiche:

Low-cost-Robotik, einfache Handlings, Pick & Place

Kombination von Gelenktypen

Combination of articulated joint types

Achse Axis	Modul Module
1	RL-D-50-102
2	RL-D-50-101
3	RL-D-30-102
4	RL-S-20
5	RL-S-17
6	RL-S-17

robolink® SQ and DQ with worm and strainwave gear

Combination of different gear types, worm gear and new igus® shaft gear.

The type of a 6-axis pivoting arm robot can therefore be configured.

- Slimline design for even more flexibility
- Modular
- Flexible

Typical application areas:

Low-cost robotics, simple handling, Pick & Place



Informationen zum robolink® D-Baukasten
Information about robolink® D modular kit

► Seite page 7

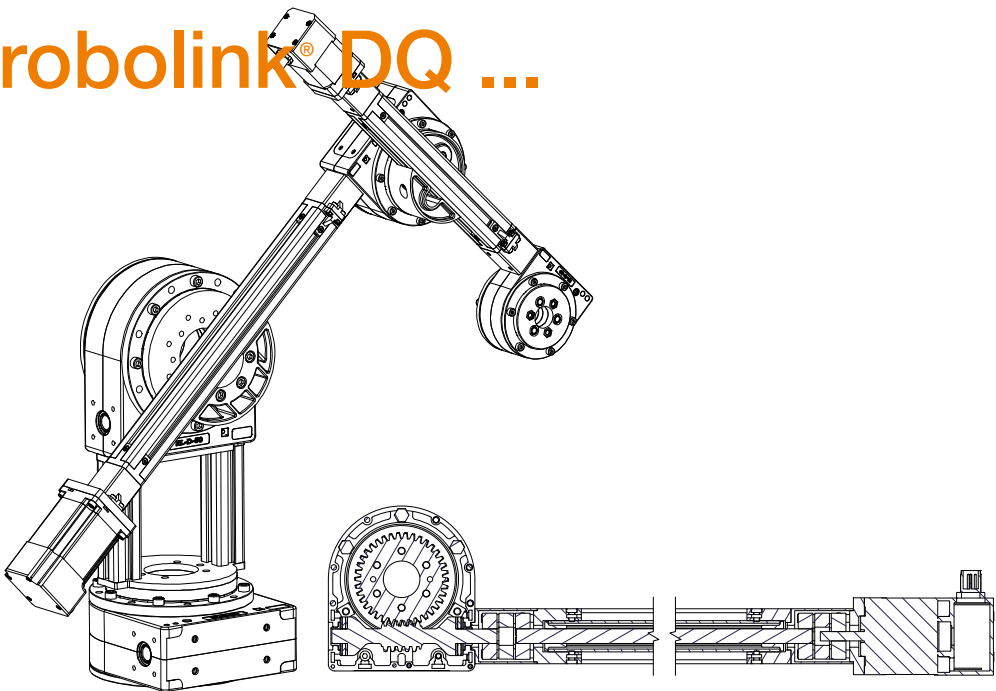
Informationen zu den neuen robolink® Wellgetrieben
Information about the new robolink® strainwave gear

► Seite page 10



www.igus.de/robolink
www.igus.eu/robolink

robolink® DQ ...



robolink® DQ mit entkoppelten Motoren

Alternativkonzept: Entkoppelte Motoren zur Masseverlagerung.

- Schlankes Konzept für noch mehr Flexibilität
- Modular
- Flexibel

Typische Anwendungsbereiche:

Low-cost-Robotik, einfache Handlings, Pick & Place

robolink® DQ with decoupled motors

Alternative design: decoupled motors for mass pick and place.

- Slimline design for even more flexibility
- Modular
- Flexible

Typical application areas:

Low-cost robotics, simple handling, Pick & Place

Kombination von Gelenktypen

Combination of articulated joint types

Achse Axis	Modul Module
1	RL-D-50-102
2	RL-D-50-101
3	RL-D-30-102
4	Integriertes Stirnradgetriebe Integrated spur gear unit
5	RL-D-20-102
6	RL-S-17



Informationen zum robolink® D-Baukasten
Information about robolink® D modular kit

► Seite page 7

Informationen zu den neuen robolink® Wellgetrieben
Information about the new robolink® strainwave gear

► Seite page 10



www.igus.de/robolink
www.igus.eu/robolink



Lieferbar Available
auf Anfrage on request



Lieferbar Available
auf Anfrage on request

robolink® D Robotergelenk ... robolink® D robot joint ...



robolink® D-Robotergelenk mit Direktantrieb – kompakte Bauform

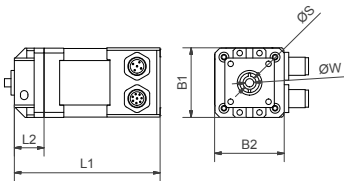
Die Gelenke können entweder mit oder ohne Motor bestellt werden. Aktuell bieten wir igus® Schrittmotoren als mögliche Antriebe an. Andere Motoren sollen zukünftig das Spektrum erweitern. Die robolink® D-Gelenke sind in 3 Größen verfügbar.

- Unterschiedliche Motoren adaptierbar, Standardoption: Schrittmotor NEMA17 / 23 / 23XL
- INI-Kit für Nullposition optional adaptierbar

robolink® D robot joint with direct drive – compact design

The articulated joints can be ordered with or without motor. We currently offer igus® stepper motors as standard. Other motors will be available in future. The robolink® D articulated joints are available in 3 sizes.

- Adaptable to various motors, standard option: NEMA17 / 23 / 23XL stepper motor
- INI kit for zero position optionally adaptable



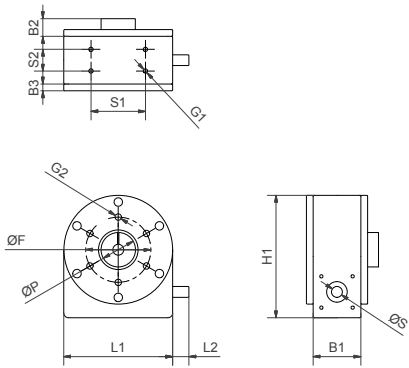
Abmessungen Dimensions [mm]

Art.-Nr. Part No.	L1	L2	B1	B2	ØS	ØW
RL-D-20-MK-S-N17-02	88,4	18	42	42	8	5
RL-D-30-MK-S-N17-02	88,4	18	42	42	10	5
RL-D-30-MK-S-N23-02	118	20	56,4	56,4	10	6,35
RL-D-50-MK-S-N23-02	122	24	60	60	15	6,35
RL-D-50-MK-S-N23XL-02	134,5	24	60	60	15	8


 Lieferzeit Delivery time
 2-3 Tage 2-3 days


www.igus.de/robolink
www.igus.eu/robolink

... als Getriebeversion ... as gear version



robolink® D als Getriebeversion

Als preisgünstige Alternative zu unseren robolink® D-Gelenken sind diese Varianten ohne Rundtischlager (PRT) ausgestattet. Über variabel austauschbare Kupplungsteile können unterschiedliche Wellendurchmesser auf der Abtriebsseite adaptiert werden.

- Leicht
- Günstig
- Schmierfrei

Typische Anwendungsbereiche:

Leichte Getriebe Bauform ohne Lagerfunktion

robolink® D as gear version

These versions do not have a slewing ring bearing (PRT) and are a low-cost alternative to our robolink® D joints. Replaceable coupling components can be used to adapt different shaft diameters on the output side.

- Lightweight
- Cost-effective
- Lubrication-free

Typical application areas:

Lightweight gear design without bearing functions

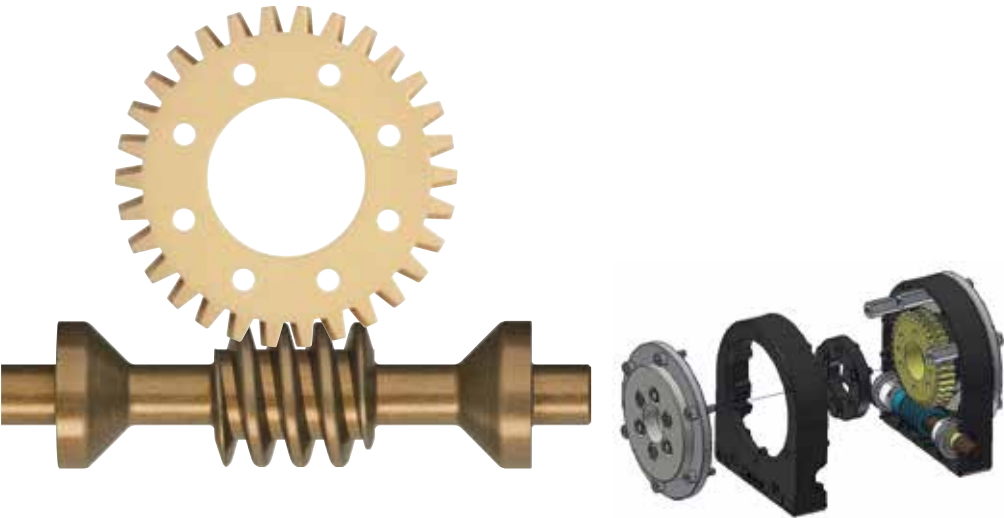
Abmessungen Dimensions [mm]

Art.-Nr. Part No.	L1	L2	B1	H1	ØS	ØT	G1	S1	S2
RL-D-20-103-...	80	12	35	90	8	20	M4	40	16
RL-D-30-103-...	100	12	45	110	10	30	M4	55	20
RL-D-50-103-...	150	13	60	170	15	50	M6	80	30


 Lieferzeit Delivery time
 2-3 Tage 2-3 days


www.igus.de/robolink
www.igus.eu/robolink

robolink® D Robotergelenk ... robolink® D robot joint ...



robolink® D-Robotergelenk mit PRT-Rundtischlagern

Die im letzten Jahr vorgestellten Rundtischlager mit Kunststoffgehäuse bieten wir nun mit weiteren Übersetzungen an. Hauptkomponente ist ein Schneckengetriebe aus iglidur® J mit passender Schneckenwelle. Die Gelenke können mit oder ohne Motor bestellt werden.

- Selbsthemmender Antrieb
- Leicht, kompakt und schmierfrei

Typische Anwendungsbereiche:
Low-cost-Robotik

robolink® D robot joint with PRT slewing ring bearings

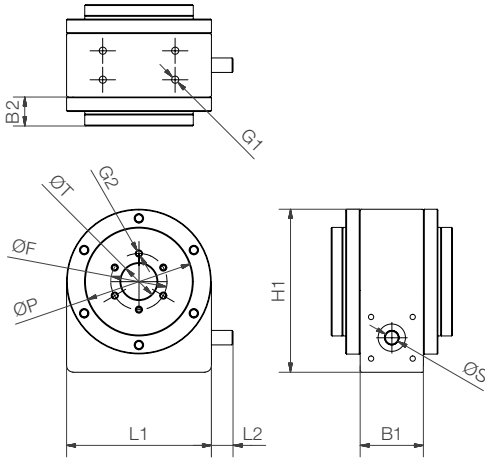
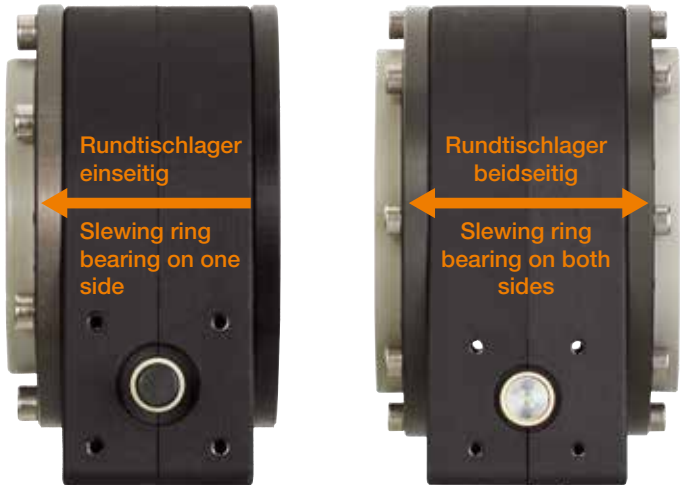
The slewing ring bearings with plastic housing that were introduced last year are now available with additional transmission ratios. The main component is a worm gear made of iglidur® J with matching worm shaft. The articulated joints can be ordered with or without motor.

- Self-locking drive
- Light, compact and lubrication-free

Typical application areas:
Low-cost robotics



... neue Übersetzungen new transmissions



Verfügbare Übersetzungen Available Transmissions

Übersetzung Transmission	Baugröße Size 20 RL-D-20	Baugröße Size 30 RL-D-30	Baugröße Size 50 RL-D-50
1:5	—	●	—
1:30	—	●	—
1:38	●	—	—
1:48	—	—	●
1:50	—	●	—
1:70	●	●	●

 Lieferbar Available
 auf Anfrage on request

 www.igus.de/robolink
www.igus.eu/robolink

robolink® D Robotergelenk ...

robolink® D robot joint ...



robolink® D mit Encoder

Messung der Winkelstellung des Gelenks auf der Abtriebsseite mittels externem Winkelsensor. Hallsensor für die Nullstellung und inkrementelle A/B Signale mit hoher Auflösung für die Steuerung. Dadurch kann der INI-Schalter und der Motorencoder entfallen.

- Höhere Präzision
- Modular

Typische Anwendungsbereiche:

Low-cost-Robotik

robolink® D with encoder

Measurement of the angular position of the joint on the output side by means of an external angle sensor. Hall sensor for the neutral position and incremental A/B signals with a high resolution for the control system. The INI switch and the motor encoder can therefore be dispensed with.

- Higher precision
- Modular

Typical application areas:

Low-cost robotics

Abmessungen Dimensions [mm]

Art.-Nr. Part No.	dA	dP	dT	dF	G1	B	Polpaare Pole pairs
RL-D-E-20	80	60	20	31,0	3x M5	10	45
RL-D-E-30	100	82	30	42,5	4x M5	10	60
RL-D-E-50	150	120	50	65,0	4x M6	10	90


 Lieferbar Available
 auf Anfrage on request


www.igus.de/robolink
www.igus.eu/robolink

... Zubehör ...

... accessories ...



robolink® D-Baukasten: Greifer Adapter

Das Blechbiegeteil wird mit wenigen Schrauben an die letzte Achse des Gelenkarms angeschraubt. Durch SLS-Adapterplatten können unterschiedliche Greifer (pneumatisch, elektrisch, magnetisch), Sauger, oder andere Aktoren adaptiert werden.

- Modular
- Flexibel

Typische Anwendungsbereiche:

Low-cost-Robotik

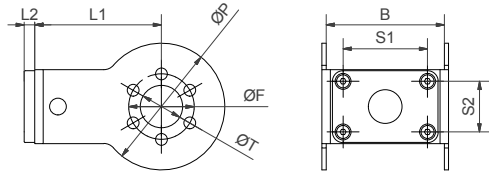
robolink® D modular kit: gripper adapter

The folded sheet-metal part is screwed onto the last axis of the articulated arm with just a few screws. SLS adapter plates can be used to adapt different grippers (pneumatic, electric, magnetic), suction cups or other actuators.

- Modular
- Flexible

Typical application areas:

Low-cost robotics



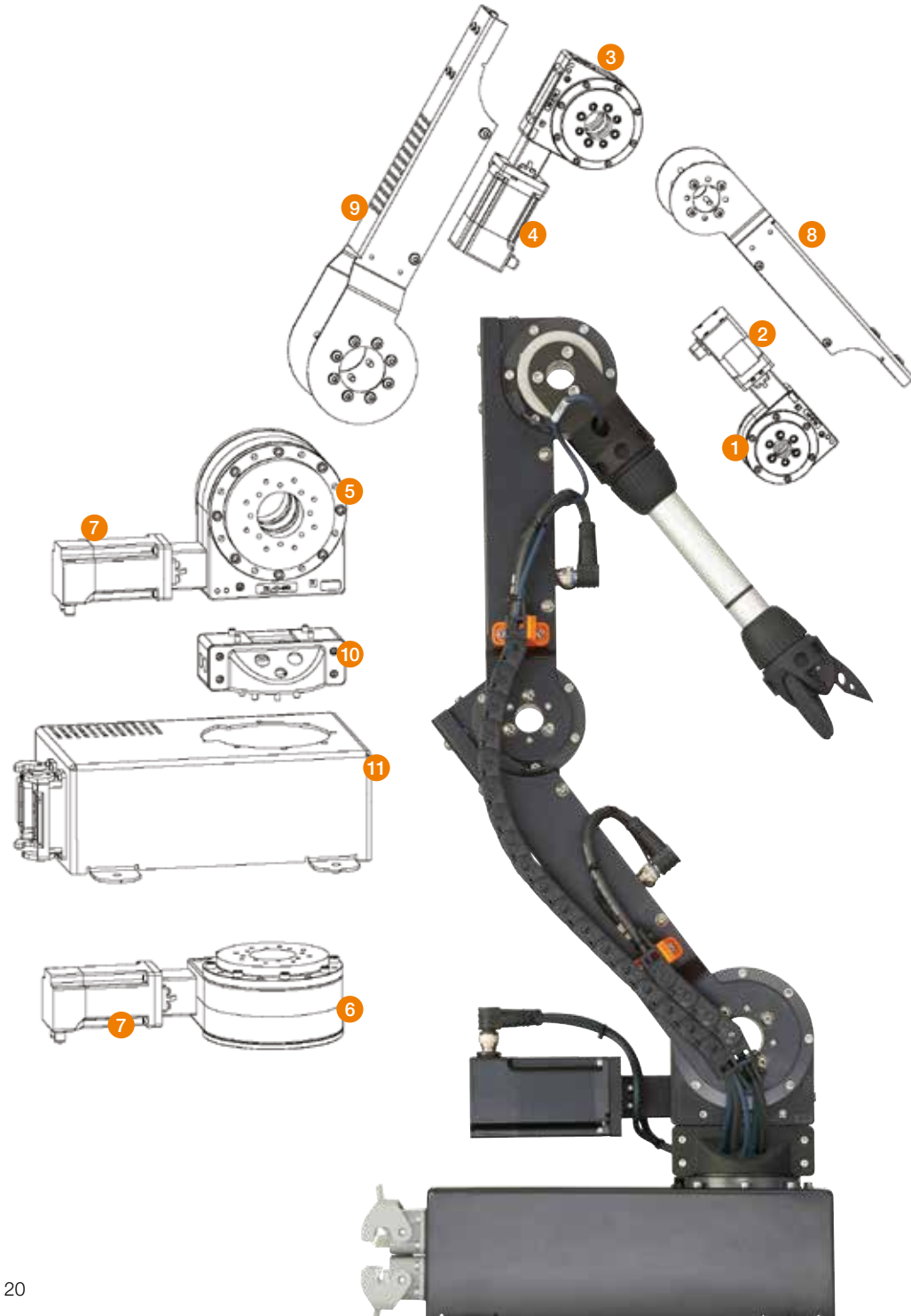
Abmessungen Dimensions [mm]

Art.-Nr. Part No.	L1	L2	S1	S2	B	ØP	ØF	ØT
RL-DC-20-GRI-60-01-xx	60	5	40	24	56	60	31	20
RL-DC-20-GRI-90-01-xx	90	5	40	24	56	60	31	20


 Lieferbar Available
 ab Lager from stock


www.igus.de/robolink
www.igus.eu/robolink

roboLink® DC ...



... Baukasten bis 4 DOF* modular kit up to 4 DOF* ...

roboLink® DC – bis 4 DOF*

Vordefinierte 4 Achskinematik mit roboLink® D-Gelenken, igus® Schrittmotorkits, Blechbiegeteilen als Verbindungstechnik, igus® e-ketten® und chainflex® Leitungen. Die Achsabstände sind durch Änderung der Verbindungsteile modifizierbar.

2 Varianten:

Klein: Bis 1 kg Traglast, mit 2x RL-D-30 und 2x RL-D-20
Groß: Bis 3 kg Traglast, mit 2x RL-D-50 und 1x RL-D-30 und 1x RL-D-20

Auch als Unterbaugruppe bestellbar, z.B. als Dreh-Schwenk-Einheit oder 2-Achs-Schwenkarm

- Günstig
- Modular

Typische Anwendungsbereiche:

Einfache Handlings, Pick & Place, Laborautomation, Low-cost-Automation

roboLink® DC – up to 4DOF*

Predefined 4-axis kinematics with roboLink® D joints, igus® stepper motor kits, folded sheet-metal parts as connecting elements, igus® e-chains® and chainflex® cables. The axis centre distances can be modified by changing the connecting elements.

2 options:

Small: Payload of up to 1 kg, with 2 x RL-D-30 and 2 x RL-D-20
Large: Payload of up to 3 kg with 2 x RL-D-50 and 1 x RL-D-30 and 1 x RL-D-20

Can also be ordered as a submodule, e.g. as a rotating and pivoting unit or 2-axis pivot arm

- Cost-effective
- Modular

Typical application areas:

Easy handling, Pick & Place, laboratory automation, low-cost automation

Beispielkonfiguration Configuration example

- | | |
|--|--|
| 1 RL-D-20 | 7 Motorkit Motor kit RL-D-50 + NEMA 23XL |
| 2 Motorkit Motor kit RL-D-20 + NEMA 17 | 8 Verbindungsteil Connection part 270 mm |
| 3 RL-D-30 | 9 Verbindungsteil Connection part 350 mm |
| 4 Motorkit Motor kit RL-D-30 + NEMA 17 | 10 Verbindungsteil Connection part 50-50 |
| 5 RL-D-50 | 11 Verbindungsteil Connection part Base-50 |
| 6 RL-D-50 | |



Die CAD-Konstruktionsdaten der Verbindungsteile 8-11 stellen wir Ihnen gerne kostenlos zum Selberbau zur Verfügung. You can get the CAD files for connection parts 8-11 free of charge for your own fabrication

* DOF: Freiheitsgrad Degree of freedom



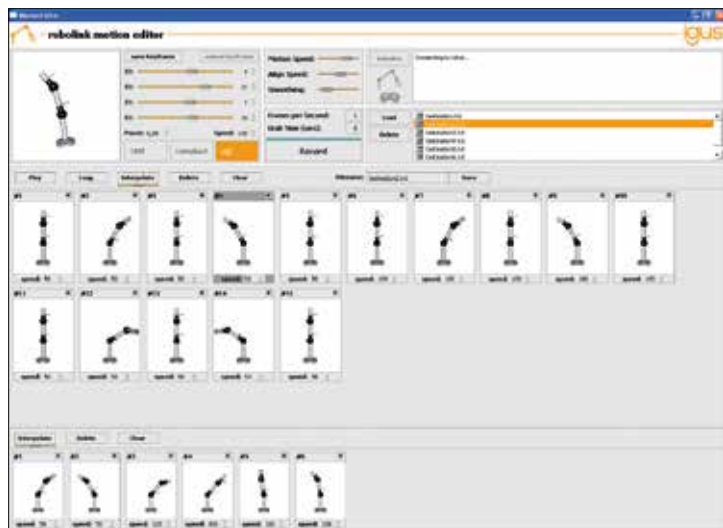
Lieferzeit Delivery time
1 Woche 1 week



www.igus.de/roboLinkD-blog
www.igus.eu/roboLinkD-blog

roboLink® ... Steuerung ...

roboLink® ... control ... open Source ...



roboLink® Software zur Programmierung von Gelenkarmen: IME (igus® motion editor)

igus® hat eine eigene graphische Programmieroberfläche entwickelt (IME). Ursprünglich zur Ansteuerung von max. 8 Achsen der Serie roboLink® W. roboLink® D und roboLink® RS sind jetzt auch möglich! Die Software ist quelloffen (Open Source) und kostenlos verfügbar. Die Verwendung der Software erfordert die dargestellte Hardware Konfiguration (siehe Abb.1). Darüber hinaus sind (unter anderem) folgende Steuerungskomponenten geeignet für die Ansteuerung von igus® Gelenken mit Schrittmotoren:

WAGO: I/O system 750: Controller PFC200, Steppercontroller 750-672, sowie Inkrementalencoder 750-631 (für RL-W)

BECKHOFF*: Controller CX5130, Steppercontroller EL7047 (für RL-D)

* Anmerkung: Beckhoff verfügt als einziges der genannten Systeme über Bibliotheken zur inversen Kinematik für mehrachsige Gelenkarme

www.igus.de/roboLink-software
www.igus.eu/roboLink-software

roboLink® software for programming articulated joints: IME (igus® motion editor)

igus® has developed a graphical user interface (IME) for controlling up to 8 axes of roboLink® W originally. It now supports also direct driven axes of roboLink® D and roboLink® RS. This software is free of charge and Open Source. For using the software, the shown hardware configuration has to be used.

Moreover the following components (among others) are congenial to control roboLink® joints and igus® stepper motors:

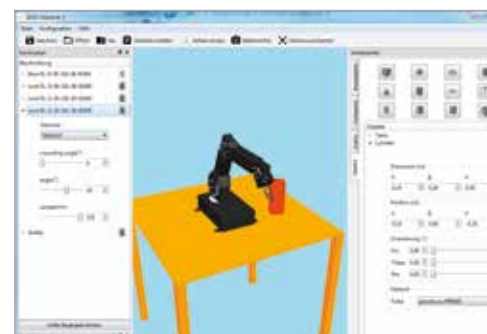
WAGO: I/O system 750: controller PFC200, stepper controller 750-672, Incremental encoder 750-631 (for roboLink® W)

BECKHOFF*: Controller CX5130, stepper controller EL7047 (for roboLink® D)

* Annotation: Beckhoff is the only system which holds libraries regarding inverse kinematics for multi-axial articulated joints.

... und Konfigurieren

... and configure



NEU! Digitale Konfiguration für roboLink® Baukasten

Mit dem igus® Designtool ganz einfach roboLink® Komponenten kombinieren und individuelle Roboter designen, optionale Bauteile hinzufügen oder entfernen.

- Direkt Preise vergleichen und gleich anfragen oder bestellen
- Frei konfigurieren
- Beta-Version enthält roboLink® D-Komponenten
- In Vorbereitung: roboLink® S, W und die Verbindungs-Baukästen roboLink® R und Q

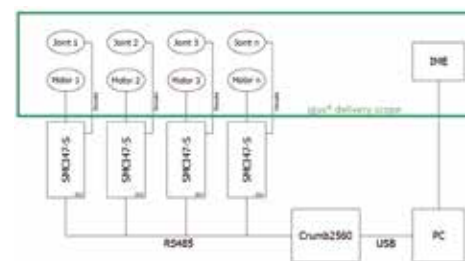
NEW! Digital modular kit configurator for roboLink®

Use the igus® design tool to easily combine roboLink® components, design individual robots and add or remove optional components.

- Compare prices directly and submit an enquiry or order immediately
- Configure freely
- Beta version contains roboLink® D components
- Planned: roboLink® S,W and connection modular kits roboLink® R and Q



www.igus.de/roboLink-designer
www.igus.eu/roboLink-designer



"Open source" Software für roboLink® Gelenkbaukasten

Mit unserem roboLink® Baukasten können Sie kostengünstig, frei und individuell Ihre Ideen und Konzepte umsetzen, egal ob mit 1, 2, 3, 4, 5 oder 6 Achsen.

- Kostenlos
- Intuitiv programmieren
- Für alle Gelenkarmvarianten, 1-6 DOF

"Open source" Software for the roboLink® modular kit

You can use our roboLink® modular kit to easily implement your individual ideas and concepts. No matter if you use 1, 2, 3, 4, 5 or 6 axes.

- Free of charge
- Intuitive programming
- For all versions of articulated arms, 1-6 DOF

Einfache Steuersoftware: Kostenlos, Open source
Simple control software: Free of charge, Open source



www.igus.de/roboLink-software
www.igus.eu/roboLink-software

robolink® ... Kontakt contact

Martin Raak

Produktmanager robolink®

Product Manager robolink®

E-Mail: mraak@igus.de

Tel.: +49-2203 9649-409



Für mehr Informationen nutzen Sie gerne unseren robolink®-Katalog For more information use our robolink® catalogue



Katalog ... catalogue ...

Anwendungsbeispiele, Produktinformationen
und viel mehr online www.igus.de/robolink
Application pictures, product details and more
informations online www.igus.eu/robolink



Website ... blog ... online

igus® GmbH Spicher Str. 1a 51147 Köln Cologne
Tel. +49 2203 9649-409 www.igus.de/robolink

© 2016 igus® GmbH

Herausgeber ist die igus® GmbH, Deutschland Published by igus® GmbH, Germany
MAT0073682:25 Stand Issue 04/2016
Technische Änderungen vorbehalten Subject to technical alterations

